

基础研究

基于运动补偿的压缩感知4D-CBCT优质重建

杨 轩¹, 张 华², 何 基², 曾 栋², 张忻宇², 边兆英², 张 敬¹, 马建华²

¹天津医科大学总医院医学影像科, 天津 300070; ²南方医科大学广东省医学图像处理重点实验室, 广东 广州 510515

摘要:受硬件限制, 4D-CBCT 成像中单个呼吸相位对应投影数目过少, 而相应的常规解析算法重建图像中充斥着大量噪声和伪影。为解决此问题, 鉴于当前呼吸相位图像可以通过其它呼吸相位图像运动补偿获取, 本文中我们提出一种利用多相位投影数据重建 4D-CBCT 的策略。本文中我们构建了包含基于多相位投影数据的保真项和基于压缩感知理论的全变分正则化的代价函数。对于投影数据保真项的设计, 不再局限于当前相位投影数据, 而是利用多个相位投影数据通过变形的成像模型联合构建。对于复杂代价函数的优化, 我们利用 GPBL (Gradient-Projection-Barzilai-Line search, GPBL) 算法来实现。物理体模及临床数据实验结果表明, 相对于解析算法及代数迭代全变分约束算法, 新方法在噪声和伪影的抑制方面有上佳表现, 引入不同相位图像间的关联信息并未引入新的伪影和运动模糊。

关键词: 四维锥形束 CT; 运动补偿; 压缩感知

Motion-compensated compressed sensing four-dimensional cone-beam CT reconstruction

YANG Xuan¹, ZHANG Hua², HE Ji², ZENG Dong², ZHANG Xinyu², BIAN Zhaoying², ZHANG Jing¹, MA Jianhua²

¹Department of Medical Imaging, General Hospital Affiliated to Tianjin Medical University, Tianjin 300070, China; Guangdong Provincial Key Laboratory of Medical Image Processing², Southern Medical University, Guangzhou 510515, China

Abstract: Restriction by hardware caused the very low projection number at a single phase for 4-dimensional cone beam (4D-CBCT) CT imaging, and reconstruction using conventional reconstruction algorithms is thus constrained by serious streak artifacts and noises. To address this problem, we propose an approach to reconstructing 4D-CBCT images with multi-phase projections based on the assumption that the image at one phase can be viewed as the motion-compensated image at another phase. Specifically, we formulated a cost function using multi-phase projections to construct the fidelity term and the TV regularization method. For fidelity term construction, the projection data of the current phase and those at other phases were jointly used by reformulating the imaging model. The Gradient-Projection-Barzilai-Line search (GPBL) method was used to optimize the complex cost function. Physical phantom and patient data results showed that the proposed approach could effectively reduce the noise and artifacts, and the introduction of additional temporal correlation did not introduce new artifacts or motion blur.

Key words: 4-dimensional cone beam computed tomography; motion compensation; compressed sensing

流行病学资料显示^[1], 肺癌是我国第一高发恶性肿瘤, 肺癌死亡率已占城市中癌症的首位, 发病率也比 10 年前翻了一倍。肺癌发病时病期相对较晚, 放射治疗是主要治疗手段之一^[2]。

近年来, 随着放射生物学、放射物理学的极速发展, 图像引导放疗 (IGRT) 技术的产生为肺部肿瘤精确放疗提供了可能^[3]。目前, IGRT 类型较多, 以锥形束 CT (CBCT) 引导的放疗系统为最具代表性^[4], 它直接整合

到直线加速器上, 治疗中可在治疗位置进行透视、摄片、容积成像, 继而在线调整治疗图像与计划图像的位置, 减少摆位误差, 以期实现精确放疗的目标^[5]。当前, 临床肿瘤放射治疗多采用 3D-CBCT 引导的三维适形放射治疗技术。然而, 对于胸腹部位置的肿瘤, 为实现精确放疗, 仅消除摆位误差是不够的, 呼吸运动、心脏与大血管搏动以及食管蠕动均会引起肺部肿瘤的移动, 其中呼吸运动的影响最为主要^[6]。呼吸运动会影响重建 CBCT 图像中出现严重的伪影及模糊, 为纠正呼吸运动的影响, 实现自由呼吸状态下的肿瘤的实时监测, 近年来, 4D-CBCT 的概念被提出^[7-8]。然而, 基于现有机载 CBCT 成像系统, 因其转速有限, 对于特定呼吸时相获取投影数目过少, 常规解析重建算法尚无法重建出高清晰、无伪影的图像来完成肺部肿瘤的准确定位及在治疗时的三维运动轨迹跟踪 (图 1)。

收稿日期: 2016-02-08

基金项目: 国家自然科学基金 (81371544, 81501466); 广东省自然科学基金 (2014A030310243)

Supported by National Natural Science Foundation of China (81371544, 81501466).

作者简介: 杨 轩, 硕士, 020-61648287, E-mail: libingshuihe@126.com

通信作者: 张 华, 博士, 讲师, 020-61648287, E-mail: xinsier@smu.edu.cn

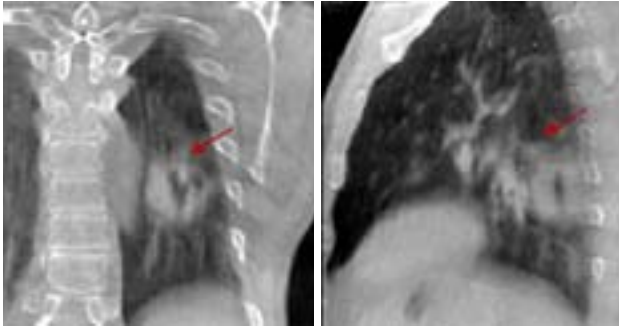


图1 利用CBCT旋转一周全部投影数据重建所得3D-CBCT(多个呼吸相位平均)图像,肿瘤边界不清,存在运动模糊和伪影

Fig.1 3D-CBCT image reconstructed from the full projection with blurs and artifacts on the edge.

近年来,为实现4D-CBCT的优质重建,在软件法方面,主流的研究方法可以归为两大类:基于运动补偿的重建算法^[9-10]和基于呼吸相关(Respiratory Correlated, RC)的重建算法^[11-13]。基于运动补偿的重建算法将4D-CBCT看作一个整体,利用全部投影和各呼吸相位图像间的运动信息进行重建。其中,由投影数据或者图像本身估计所得的呼吸运动矢量场(MVFs)直接应用于重建图像,而现有的算法对其估计一般不准确,易导致运动模糊校正不彻底或者伪结构的存在。另一类为基于RC重建算法,该类算法利用对应呼吸相位的投影数据进行该相位CBCT图像重建。该类算法属于不完全数据或者稀疏角度CT重建范畴。针对此类型的问题,近年来各种算法相继出现,例如,随着CS理论的发展,Sidky等^[11]提出一种ASD-POCS算法用于4D-CBCT重建,取得了不错的效果,条形伪影得到有效抑制,但与此同时图像出现过平滑现象或阶梯效应。Chen等^[13]利用全部投影数据重建图像作为先验图像,提出了PICCS算法,该算法有效的融入先验图像信息,重建所得单相位图像伪影得到有效抑制,但先验图像中的模糊伪影和某些虚假解剖结构将有可能传播至待重建图像,影响最终重建图像质量。基于呼吸相关的4D-CBCT重建算法由于投影数据严重缺失的本质,导致其重建图像质量不高,且现有的研究大多局限于相对简单的体模研究,对于肺部复杂解剖结构,此类方法重建图像中细微结构有可能会丢失或产生畸变。

本文中,我们拟将整个呼吸周期的4D-CBCT看作整体,充分考虑各呼吸相位图像之间的相关特性,构建用于迭代重建的数据保真模型,并基于压缩感知理论,引入全变分正则化先验,形成基于运动补偿的压缩感知重建算法。文中,我们将利用物理体模数据及临床数据对算法进行性能测试。

1 方法

1.1 基于运动补偿的压缩感知4D-CBCT重建模型构建

假设整个呼吸周期可分为P个呼吸相位,临床上该值一般设定为8-10。4D-CBCT可以定义为 $f = \{f_1; f_2; \dots; f_T\} \in R^{NP}$,其中N表示一个呼吸相位下3D-CBCT体数据体素个数。对于单个呼吸相位,CBCT的成像模型可以用下式表示:

$$g_i = H_i f_i, i=1, 2, \dots, P \quad (1)$$

式(1)中, g_i 表示对应于呼吸相位*i*的投影数据, H_i 该呼吸相位下对应的系统矩阵, f_i 为待估计图像。CBCT图像的重建即由已经获得的投影数据 g_i 及相应的系统矩阵 H_i 对式(1)进行反问题求解。4D-CBCT中个呼吸时相下投影数据不完整的特点,使得式(1)的求解成为一个病态逆问题。

本文中,引入不同呼吸相位图像间的相关特性,我们拟将原CBCT成像模型写为:

$$g_i = H_i M_{i,k} f_k, i=1, 2, \dots, P; k=1, 2, \dots, P \quad (2)$$

其中,假设 f_k 为对应呼吸相位*k*的CBCT图像,利用相位*k*和*j*图像间的变形场,可以得到 $M_{i,k} f_k \approx f_j$, $M_{i,k}$ 为图像 f_k 到 f_j 的运动补偿算子。因此,通过式(2)我们可将不同呼吸相位的图像进行关联,在估计相位*k*对应CBCT图像时,引入其它相位对应的投影数据以增加代价函数保真项的可靠性,同时,为保持图像的边缘特性及去除模糊效应,我们引入全变分正则化的方法,构建如下代价函数:

$$\min_{f_k} \sum_{i=k-m}^{k+m} a_i \|H_i M_{i,k} f_k - g_i\|^2 + \lambda \|f_k\|_{TV} \quad (3)$$

式(3)中, a_i 为权重因子,表征相位*k*与相位*i*图像的相关程度,由于呼吸运动为周期性的,因此,本文中,与呼吸相位*k*相临近的(如吸气中期与吸气末端),给予较大权重,与呼吸相位*k*相背离的(如呼气末端与吸气末端),给予较小的权重,当*i=k*时 $a_i=1$,参数*m*表示与相位*k*相近邻的2*m*个呼吸相位。 λ 为正则化参数,用来调节数据保真项与正则化项间的权重比例。本文中,采用各向同性全变分来构建正则化,基于TV/L1的正则化可以表示为:

$$\|f_k\|_{TV} = \sum_j \sqrt{[D_x f_k]_j^2 + [D_y f_k]_j^2 + [D_z f_k]_j^2} \quad (4)$$

其中 D_x, D_y, D_z 为沿着横向、纵向、Z轴方向的前向差分投影算子,定义为:

$$\begin{aligned} D_x f_k &= \text{vec}(f_k(x+1, y, z) - f_k(x, y, z)), \\ D_y f_k &= \text{vec}(f_k(x, y+1, z) - f_k(x, y, z)), \\ D_z f_k &= \text{vec}(f_k(x, y, z+1) - f_k(x, y, z)) \end{aligned} \quad (5)$$

1.2 基于光流法的运动变形场估计

式(3)中,不同相位图像间运动变形场的准确估计对重建图像的质量起着至关重要的作用。本文中,我们采用光流法对呼吸运动进行估计。三维光流法(3D-OFM)是一种重要的分析运动图像的可变形图像配准方法,它的计算是基于图像像素进行,在精确性和鲁棒性方面有很大的优势。本文中所用光流法为霍恩-舒克(Horn & Schunck)提出的算法^[14]。对于一个物理点的位置 (x, y, z) 在一个参考相位 k 和它的位置在任何其他相位的 i 的对应关系可用一个变形模型定义:

$$f_k(x+u, y+v, z+s) = f_i(x, y, z) \quad (6)$$

(u, v, s) 为图像 f_k 与 f_i 之间的光流场,将待配准的图像按照光流进行变换即可得到配准图像。转化为算子形式,即为 $M_{i,k} f_k = f_i$ 。理论上任何相位的CBCT体数据 f_i 均可由 f_k 及对应光流场变形配准获取,且该过程具有可逆性。

本文提出的算法是基于重建图像本身进行运动估计/补偿的,因此,图像重建和运动变形估计是协同进行的,在此我们需要指出,最初重建图像中含有较多的噪声及伪影,初始运动估计信息的可能不准确,但随着迭代次数的增加,重建图像质量的逐步提升,该效应会逐步减弱。

1.3 算法优化求解

对于代价函数(3)式的求解,由于其复杂性及维度比较高,因此本文中我们利用(Gradient-Projection-Barzilai-Linesearch, GPBL)算法^[15]进行迭代优化。对于特定的相位 k ,其优化具体过程如下:

对于 $k = 1, 2, \dots, P$,执行

$$\text{Step (1): } g_k^{(n)} \leftarrow \sum_{i=k-m}^{k+m} a_i M_{i,k}^T H_i^T (H_i M_{i,k} f_k^{n-1} - g_i) + \lambda \nabla \|Df_k\|_{\ell_1}$$

Step (2): 对于所有的像素点 j : 如果满足 $f_k^{(n-1)}(j) \geq 0, g_k^{(n)}(j) \leq 0$, 执行 $p_k^{(n)} = g_k^{(n)}$

否则 $p_k^{(n)}(j) = 0$

$$\text{Step (3): } \eta^{(n)} \leftarrow \frac{\left(f_k^{(n-1)} - f_k^{(n-2)}\right)^T \left(p_k^{(n)} - p_k^{(n-1)}\right)}{\left\|f_k^{(n-1)} - f_k^{(n-2)}\right\|^2}$$

$$\text{Step (4): } f_k^{(n)} \leftarrow f_k^{(n-1)} - \eta^{(n)} g_k^{(n)}$$

对于所有像素点 j : 如果满足 $f_k^{(n)}(j) < 0$, 执行 $f_k^{(n)}(j) = 0$

Step (5): 利用 f^n 及3D-OFM算法重新估计 $M_{i,k}$; 反复执行此过程直至 $\left\|\bar{f}^n - \bar{f}^{n-1}\right\|_2 < \varepsilon$, 或者达到设定迭代次数。实验过程中,参数 m 的取值设定为4, λ 取值范围

为 $1 \times 10^1 \sim 1 \times 10^3$, 根据不同实验而定。

2 结果

2.1 实验数据获取

本文中,我们分别利用物理体模及真实临床数据进行算法测试。物理体模设计为静止的肺部仿真人体体模加直径约为3 cm的“运动组织”等效肿瘤。该肿瘤放置在左侧胸腔,与机械4D运动控制装置相连接。肿瘤的运动设定为幅值为13.4 mm,沿轴向做正弦运动,周期为4 s。数据的采集利用瓦里安放疗设备获得,数据采集参数为:管电压120 kVp,旋转角度为360°,扫描时间大约为1 min,共获取投影数据约为620个,原始投影数据大小为 1024×768 ,像素大小为 $0.388 \text{ mm} \times 0.388 \text{ mm}$ 。实验过程中,我们将投影数据降维为 512×384 ,相应像素大小为 $0.776 \text{ mm} \times 0.776 \text{ mm}$ 。利用标记点记录位置,我们将所有投影数据划分为8个相位。

病人数据我们采用<http://www.openrtk.org/>^[16]网站共享的投影数据,扫描角度范围为360°,总的投影个数为644,依据网站提供的投影数据相位信息,我们将投影划分为10个相位。

2.2 实验结果分析

2.2.1 物理体模重建结果分析 图2给出了某一呼吸相位的物理体模的重建结果,其中,从FDK算法重建的图像我们可以看到,由于投影数据的缺失,重建图像中存在大量的伪影和噪声,很多解剖结构信息无法辨识(图2A)。ART-TV算法重建结果,可以看到条形伪影得到有效的抑制,但由于投影数据本身的数据不足,导致重建效果有限(图2B)。而本文提出算法的重建结果,可以明显的看出,相对左侧图像,右侧图像噪声和伪影较少,结构清晰,图像质量得到很大提升(图2C)。进一步的,表1给出了以上FDK及本文提出重建算法在不同呼吸相位下肿瘤均质区域(图3)标准差计算值,其中所选取区域为图3所示的区域,大小为 20×16 个像素。从计算结果可以看出,本文提出的算法重建图像的标准差远低于FDK算法重建图像,进一步说明本文算法能够有效的抑制了图像噪声。

图4给出了对应于5个呼吸相位的本文算法重建结果的矢状面图像(图4A)以及相应的肿瘤运动轨迹图(4B)。结果显示,本文算法能有很好的重建出运动肿瘤而不引入运动模糊或伪影,同时,对比于原始实验设计的肿瘤运动模型,本文算法能够准确的刻画肿瘤运动的轨迹。

2.2.2 病人数据重建结果分析 图5和图6分别给出了病人数据5个呼吸相位的本文算法重建结果的冠状面和矢状面图像。图5和图6中,第1行为FDK算法重建图像,第2行为本文算法重建结果。可以明显的看出,

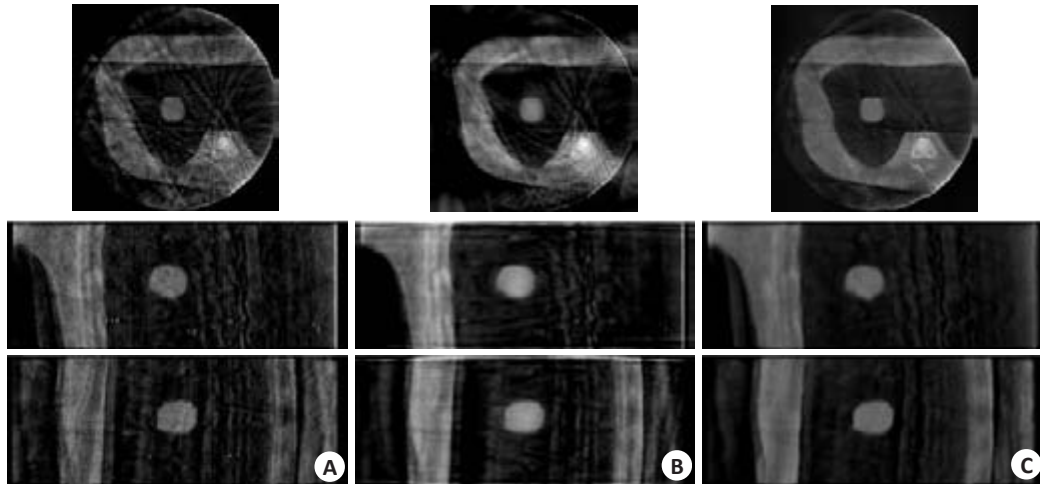


图2 某一呼吸相位物理体模重建结果

Fig.2 Physical phantom results of a selected phase. A: FDK reconstruction; B: ART-TV reconstruction; C: Reconstructions using the proposed algorithm.

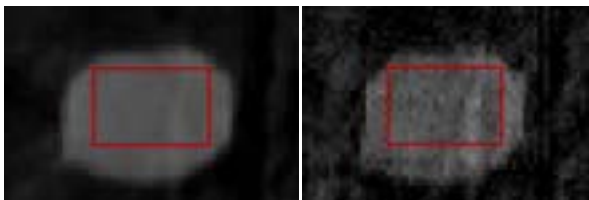


图3 用于计算噪声水平的均质区域,红色方框表示选定区域
Fig.3 A homogenous region (boxed) used to evaluate the noise.

FDK重建图像中伪影和噪声掩盖了许多图像的细节信息,同时使图像的对比度明显下降,肿瘤边界特征不明显。而本文算法重建图像,肺部细节结构信息明显,图像整体噪声水平较低,对比度较高,肿瘤边界相对明显。这对于后续的图像分析(如图像分割)及肿瘤运动轨迹提取都是极为有利的。

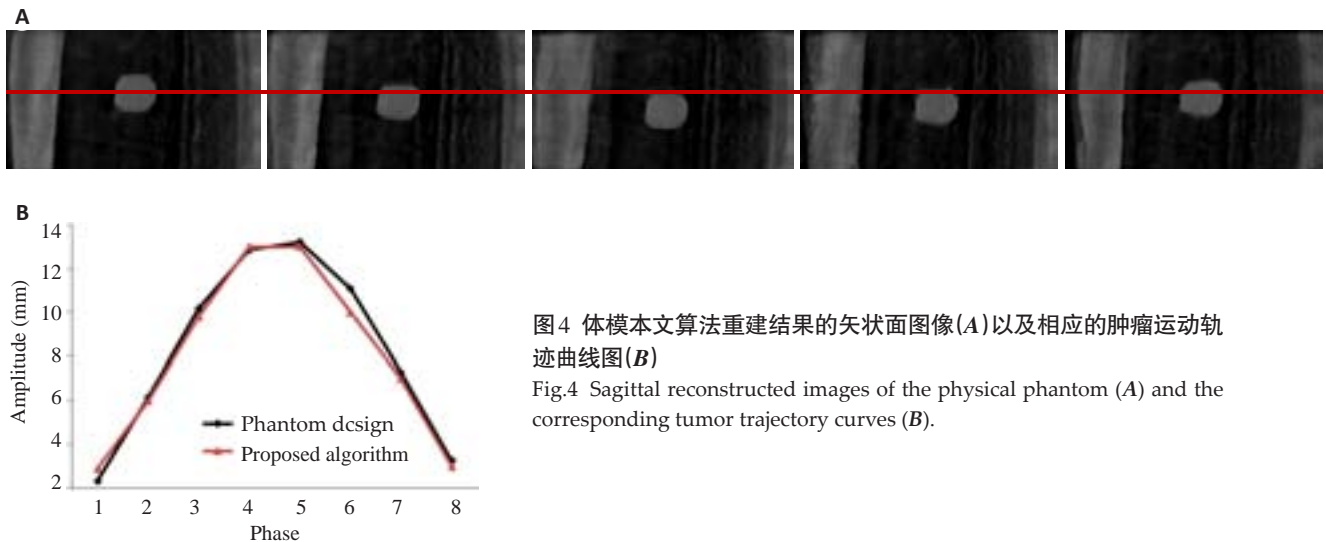


图4 体模本文算法重建结果的矢状面图像(A)以及相应的肿瘤运动轨迹曲线图(B)

Fig.4 Sagittal reconstructed images of the physical phantom (A) and the corresponding tumor trajectory curves (B).

3 讨论

常规迭代重建算法^[17-18]数据保真项的设计一般只涉及当前呼吸相位投影数据而忽略了不同相位图像之间的相关性。本文中,我们充分利用4D-CBCT中不同呼吸相位图像间的相关特性,通过引入运动补偿算子,将不同相位的图像关联在一起,进而构建当前投影数据与其他相位图像的关系式,并将改进后的成

像模型融入代价函数保真项的设计中,构建基于多相位投影数据的压缩感知4D-CBCT重建模型。对模型的求解优化采用GPBL算法实现。影响算法性能比较关键的一步为迭代重建过程中的运动估计,运动估计不足会造成重建图像的运动模糊的存在,运动估计过度则会造成重建图像出现伪影伪像。同时,重建过程中各参数的选择也会较大的影响重建结果,参数

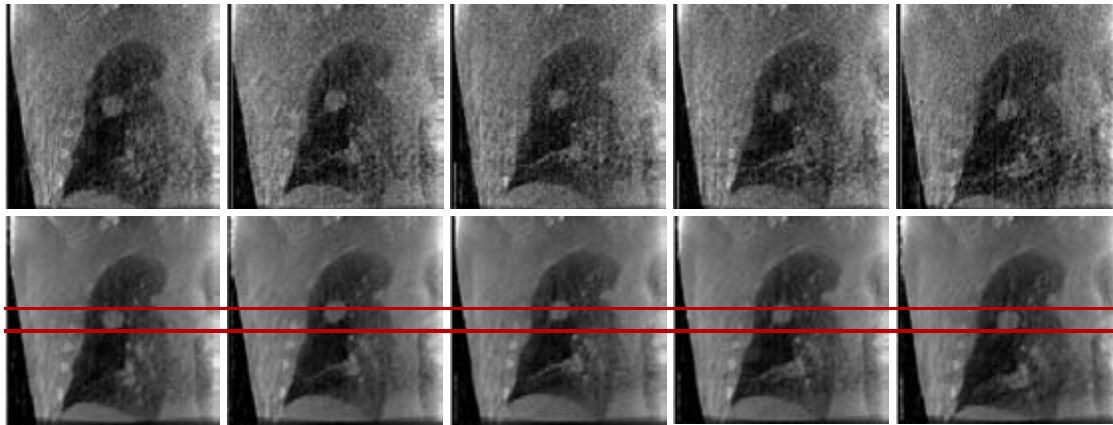


图5 对应于5个呼吸相位的本文算法重建结果的冠状面图像

Fig.5 Coronal reconstructed images of 5 selected phases. The first column shows the FDK reconstructions and the second column shows the reconstructions with the proposed algorithm.

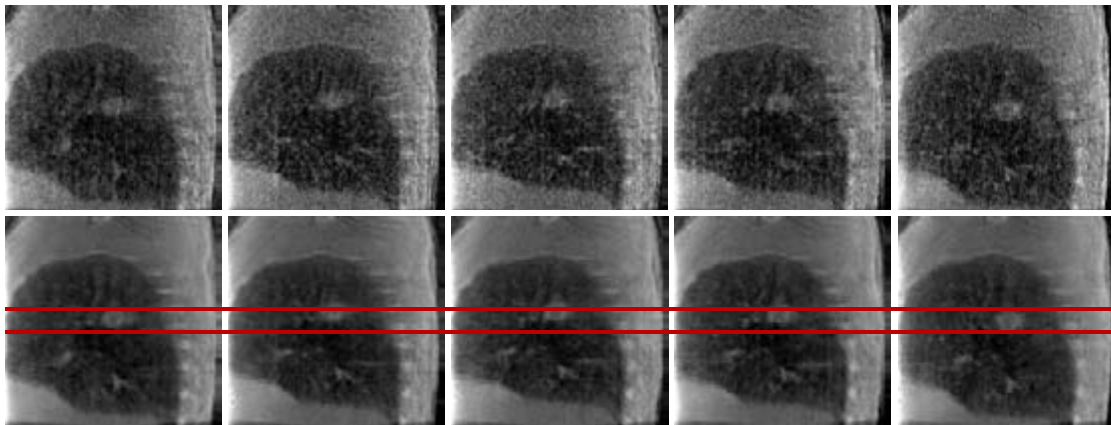


图6 对应于5个呼吸相位的本文算法重建结果的矢状面图像

Fig.6 Reconstructed sagittal images of 5 selected phases. The first column shows the FDK reconstructions and the second shows the reconstructions with the proposed algorithm.

表1 不同重建算法肿瘤均质区域的标准差对比

Tab.1 Standard deviations of the homogeneous regions for different reconstruction methods

Phasestd	P1	P2	P3	P4	P5	P6	P7	P8
FDK	0.0023	0.0025	0.0023	0.0028	0.0026	0.0025	0.0031	0.002
Proposed Algorithm	6.62E-4	9.04E-4	9.17E-4	1.00E-3	8.98E-4	8.77E-4	8.62E-4	6.17E-4

选择问题是一个公开的难优化的问题,在此我们不对重建参数做过多的讨论。本文算法中,我们引入全变分正则化的策略,一则为了抑制噪声及伪影,二则为了防止运动模糊产生,保持边缘特征。从实验结果来看,本文提出的算法能够有效的抑制重建图像中的噪声和伪影,提高重建图像的质量,同时准确的刻画肿瘤运动轨迹。

参考文献:

[1] She J, Yang P, Hong Q, et al. Lung cancer in China: challenges and interventions[J]. Chest, 2013 Apr, 143(4): 1117-26.

- [2] Chang JY, Dong L, Liu H, et al. Image-guided radiation therapy for non-small cell lung cancer[J]. J Thorac Oncol, 2008, 3(2): 177-86.
- [3] Lewis SL, Patel P, Song H, et al. Image guided hypofractionated postprostatectomy intensity modulated radiation therapy for prostate cancer[J]. Int J Radiat Oncol Biol Phys, 2016, 94(3): 605-11.
- [4] Elsayad K, Kriz J, Reinartz G, et al. Cone-beam CT-guided radiotherapy in the management of lung cancer: Diagnostic and therapeutic value[J]. Strahlenther Onkol, 2016, 192(2): 83-91.
- [5] Han X, Pearson E, Pelizzari C, et al. Algorithm-enabled exploration of image-quality potential of cone-beam CT in image-guided radiation therapy[J]. Phys Med Biol, 2015, 60(12): 4601-33.

(下转978页)